

Trigonometrische Charakterisierung der Räume konstanter Krümmung

Jost-Hinrich Eschenburg

Angaben zur Veröffentlichung / Publication details:

Eschenburg, Jost-Hinrich. 1978. "Trigonometrische Charakterisierung der Räume konstanter Krümmung." *Mathematische Zeitschrift* 164 (2): 143–52.
<https://doi.org/10.1007/bf01174820>.

Nutzungsbedingungen / Terms of use:

licgercopyright

Dieses Dokument wird unter folgenden Bedingungen zur Verfügung gestellt: / This document is made available under these conditions:

Deutsches Urheberrecht

Weitere Informationen finden Sie unter: / For more information see:

<https://www.uni-augsburg.de/de/organisation/bibliothek/publizieren-zitieren-archivieren/publiz/>



Trigonometrische Charakterisierung der Räume konstanter Krümmung

Jost-Hinrich Eschenburg

Mathematisches Institut der Universität Münster, Roxeler Straße 64,
D-4400 Münster, Bundesrepublik Deutschland

Vorbemerkung

In der vorliegenden Arbeit wird folgendes Resultat bewiesen: Wenn in einer Riemannschen Mannigfaltigkeit M ein Punkt C existiert, so daß für alle Dreiecke (A, B, C) mit kleinem Winkel γ bei C und Seitenlängen a, b, c ein Cosinussatz der Form

$$F(c) = G(a, b) + H(a, b) \cos \gamma \quad (1)$$

gilt, F, G, H in einer gewissen Funktionenklasse, dann hat M konstante Krümmung.

Den Anstoß zu dieser Arbeit gab ein Problem aus der physiologischen Optik, das von Luneburg [3] aufgeworfen wurde, nämlich die Frage, ob der Anschauungsraum von konstanter Krümmung ist. In [1] wird anhand des vorliegenden Resultates eine Meßmethode angegeben, wie diese Frage entschieden werden kann.

Die Darstellung folgt in den Bezeichnungen i.w. [2]. Ich danke Professor Klingenberg sowie Professor v. Campenhausen, die mich auf diesen Fragenkreis aufmerksam machten.

1. Einführung

$(M, <, >)$ bezeichne eine nicht notwendig vollständige Riemannsche C^4 -Mannigfaltigkeit der Dimension $n \geq 2$. $M' \subset M$ sei eine offene Teilmenge und p ein Punkt im Abschluß $\overline{M'}$. M' soll p -sternförmig heißen, wenn \exp_p eine offene Teilmenge R von $T_p M$ diffeomorph auf M' abbildet und R folgende Eigenschaft hat: Ist $v \in R$, so auch $tv \in R$ für $t \in (0, 1]$. Auf M' ist also eine Umkehrabbildung $\log: M' \rightarrow R$ von \exp_p definiert. Eine Geodätische $g: [0, a] \rightarrow M$ heißt (M', p) -Geodätische, wenn $g(0) = p$ und $ag'(0) \in R$. Ist M vollständig, $p \in M$ mit Schnittpunkt $C(p) \subset M$, so ist $M' = M - C(p)$ eine offene, dichte, p -sternförmige Teilmenge von M .

Ein (M', p) -Dreieck $\Delta = (q, g, r)$ wird von zwei Punkten $q, r \in M'$ und einer Geodätischen $g: [0, \bar{c}] \rightarrow M'$ ohne konjugierte Punkte gebildet mit $g(0) = q, g(\bar{c}) = r$. $a = \|\log q\|, b = \|\log r\|$ heißen die *Schenkellängen*, $\gamma = \angle(\log q, \log r)$ der *Öffnungswinkel*, $c = \bar{c} \cdot \|g'(0)\|$ die *Öffnung* des Dreiecks. Das Quadrupel (a, b, c, γ) heiße der *Typ* des Dreiecks Δ . Ist $a = b$, so heißt Δ *gleichschenkelig*. Δ heißt *spitz*, wenn die Öffnung nicht größer ist als mindestens eine Schenkellänge.

$d = \sup\{\|x\|; x \in R\} \leq \infty$ heißt der p -Durchmesser von M' . Sei I das halboffene Intervall $[0, d)$.

Für (M', p) gilt ein *Cosinussatz*, wenn es eine C^4 -Funktion $F: I \rightarrow \mathbb{R}$ gibt mit isolierten kritischen Punkten und C^1 -Funktionen $G: I \times I \rightarrow \mathbb{R}$ und $H: I \times I \rightarrow \mathbb{R}$ mit folgender Eigenschaft: Ist Δ ein spitzes (M', p) -Dreieck vom Typ (a, b, c, γ) so gilt

$$F(c) = G(a, b) + H(a, b) \cos \gamma. \quad (1)$$

Ist die Schnittkrümmung κ auf M' konstant, so gilt für (M', p) der gewöhnliche Cosinus-Satz. Das Hauptziel dieser Arbeit ist es zu zeigen, daß auch die Umkehrung gilt:

Theorem. *Sei M eine Riemannsche C^4 -Mannigfaltigkeit, $M' \subset M$ offen und p -sternförmig für ein $p \in \overline{M'}$, und es gelte ein Cosinus-Satz für (M', p) .*

Dann ist die Krümmung auf M' konstant.

2. Drehinvarianz

(M', p) erfülle die Voraussetzungen des Theorems, $R \subset T_p M$ sei wie in der Definition der p -Sternförmigkeit und $\log: M' \rightarrow R$ die Umkehrfunktion von $\exp_p|_R$. Für $x, y \in M$ bezeichne $|x, y|$ den Riemannschen Abstand. Ist $U \subset M$, so heißt

$$d(U) = \sup\{|x, y|; x, y \in U\}$$

der *Durchmesser* von U .

Lemma 1. *Sei A eine lineare Isometrie von $T_p M$, D eine offene Teilmenge von R mit $AD \subset R$. Dann ist die Abbildung*

$$A_D = \exp \circ A \circ \log|_{\exp D}: \exp D \rightarrow \exp AD$$

lokale Isometrie.

Beweis. Weil die kritischen Punkte von F isoliert sind, gibt es ein $\varepsilon > 0$ so, daß $F|_{[0, \varepsilon)}$ bijektiv ist. Für $v \in D$ sei V eine offene Umgebung von v in D , so daß für $U = \exp V$ und $U' = \exp AV$ gilt:

1. $d(U) < \varepsilon$
2. $d(U') < \varepsilon$
3. Je zwei Punkte in U lassen sich durch eine eindeutige kürzeste normale Geodätische in M' verbinden.
4. Dieselbe Eigenschaft für U' .

Wir zeigen, daß $A_D|_U: U \rightarrow U'$ Isometrie ist. Sei dazu $q, r \in U$, dann liegen $x = \log q$ und $y = \log r$ in V . $g_c: [0, c] \rightarrow M'$ sei die kürzeste normale Geodätische von q nach r mit der Länge $c = |q, r|$ und $\tilde{g}_c: [0, \tilde{c}] \rightarrow M'$ die von $A_D(q) = \exp Ax$ nach $A_D(r)$

$= \exp Ay$ mit der Länge $\tilde{c} = |A_D(a), A_D(r)|$. Dann sind (q, g_c, r) und $(A_D(q), \tilde{g}_c, A_D(r))$ (M', p) -Dreiecke mit gleichen Schenkellängen und Öffnungswinkeln. Nach (1) ist dann $F(c) = F(\tilde{c})$, und wegen $c, \tilde{c} < \varepsilon$ gilt $c = \tilde{c}$. Also ist $A_D|_U$ Isometrie. Allgemein definieren wir für eine p -sternförmige offene Menge M' , $p \in \overline{M'}$: (M', p) heißt *drehinvariant*, falls die Behauptung von Lemma 1 zutrifft.

Lemma 2. *M' sei offen und p -sternförmig für ein $p \in \overline{M'}$, und (M', p) sei drehinvariant. Sind $g_1, g_2: [0, a] \rightarrow M$ normale (M', p) -Geodätische und \tilde{x}_i parallele Einheitsvektorfelder längs g_i senkrecht zu g_i , so gibt es eine Umgebung U von $g_1([0, a])$ und eine lokale Isometrie $B: U \rightarrow M'$ mit $B \circ g_1 = g_2$ und $B_* \tilde{x}_1 = \tilde{x}_2$.*

Beweis. A sei eine lineare Isometrie von $T_p M$ mit $Ag'_1(0) = g'_2(0)$, $A\tilde{x}_1(0) = \tilde{x}_2(0)$. Weil die Mengen $(0, a] \cdot g'_1(0)$ und $(0, a] \cdot g'_2(0)$ in R liegen, gibt es eine offene Umgebung D von $(0, a] \cdot g'_1(0)$ in R so daß $AD \subset R$. Setze $U = \exp D$, dann hat $B := A_D: U \rightarrow M'$ die gewünschten Eigenschaften.

Lemma 3. *(Voraussetzungen wie Lemma 2). Ist E ein zweidimensionaler Unterraum von $T_p M$, so ist $E' = \exp(E \cap R)$ eine totalgeodätische 2-dimensionale Untermannigfaltigkeit, genannt p -Ebene. Insbesondere liegt jedes (M', p) -Dreieck in einer p -Ebene.*

Beweis. Es gibt eine lineare Isometrie A von $T_p M$, die genau E als Fixraum hat. Dann gibt es eine offene Umgebung D von $E \cap R$ in R , die unter A auf sich abgebildet wird. A_D hat dann genau E' als Fixmenge. E' ist somit totalgeodätisch. Ein (M', p) -Dreieck, (q, g_c, r) , liegt in der p -Ebene $E' = \exp(E \cap R)$, wobei E ein zweidimensionaler Unterraum von $T_p M$ ist, der $\log q$ und $\log r$ enthält.

3. Jacobifelder

Sei $M' \subset M$ offen, p -sternförmig und (M', p) drehinvariant. Weil p -Ebenen in M' totalgeodätisch sind, sind deren Jacobifelder auch Jacobifelder von M . Es seien also $v, x \in T_p M$ zueinander senkrechte Einheitsvektoren, $av \in R$, E die von v und x erzeugte Ebene in $T_p M$, $E' = \exp(E \cap R)$ zugehörige p -Ebene, $g: [0, a] \rightarrow M$ die Geodätische $g(t) = \exp tv$ in E' , \tilde{x} das parallele Vektorfeld längs g mit $\tilde{x}(0) = x$. Dann läßt sich jedes senkrechte Jacobifeld I von E' längs g in der Form $I(t) = j(t) \tilde{x}(t)$ darstellen, wobei $j: [0, a] \rightarrow \mathbb{R}$ der Differentialgleichung

$$(I) \quad j'' + \kappa j = 0$$

mit $\kappa(t) = \langle R(\tilde{x}(t), g'(t))g'(t), \tilde{x}(t) \rangle$ genügt. Der Wert $\kappa(t)$ hängt dabei nicht von v und x ab, wie Lemma 2 zeigt, denn wir können jedes orthonormale Zweibein in $T_p M$ durch eine lineare Isometrie A von $T_p M$ in (v, x) überführen. Eine Basis der Lösungen von (I) bilden die Lösungen r und s mit den Anfangswerten.

$$r(0) = 1, \quad r'(0) = 0 \quad \text{und} \quad s(0) = 0, \quad s'(0) = 1$$

Mit Hilfe der letzteren können wir die Metrik von M' in Polarkoordinaten beschreiben. Es sei $S = \{v \in T_p M; \|v\| = 1\}$. Die Abbildung $P: x \rightarrow (x/\|x\|, \|x\|)$ bildet $R - \{0\}$ injektiv auf eine Menge $R' \subset S \times (0, \infty)$ ab. Ist $w = (t, v) \in R'$, so läßt sich jeder Vektor $x \in T_w R'$ zerlegen in eine radiale Komponente $x_\perp \in T_t \mathbb{R} = \mathbb{R}$ und eine

tangentiale $x_T \in T_v S = [v]^\perp \subset T_p M$, also $x = (x_\perp, x_T)$. Wir betrachten den Diffeomorphismus $\varphi = \exp \circ P^{-1}: R' \rightarrow M' - \{p\}$, $\varphi(t, v) = \exp t v$.

Lemma 4. (Voraussetzungen wie Lemma 2). Für alle $w = (v, t) \in R'$, $x \in T_w R'$ gilt:

$$\|\varphi_* x\|^2 = x_\perp^2 + s(t)^2 \|x_T\|^2$$

Beweis. Ist $y \in [v]^\perp = T_v S$, so ist

$$I(t) = \varphi_*|_w(y, 0) = \frac{d}{ds} \Big|_{s=0} \exp(t(v + sy))$$

ein Jacobifeld längs der (M', p) -Geodätischen $g_v(t) = \exp t v$ mit Anfangswerten $I(0) = 0$, $I'(0) = y$. Also ist $I(t) = s(t) \cdot \tilde{y}(t)$, \tilde{y} wieder das Parallelfeld durch y , und $\|I(t)\|^2 = s(t)^2 \|y\|^2$. Das übrige folgt aus dem Gaußlemma.

Zum Beweis des Theorems genügt es also zu zeigen, daß $\kappa = -s''/s$ eine Konstante ist.

Wir notieren noch zwei Hilfssätze aus der Variationsrechnung.

Lemma 5. $[b, a]$ sei ein reelles Intervall, $\delta > 0$, $h: [b, a] \times [0, \delta) \rightarrow M$ eine C^2 -Abbildung mit den Vektorfeldern $T(t, u) = \frac{\partial h}{\partial t}(t, u)$, $U(t, u) = \frac{\partial h}{\partial u}(t, u)$, ∇_t und ∇_u die kovarianten Ableitungen nach t und u , und folgende Eigenschaften seien erfüllt:

- a) $\nabla_t T(t, u) = 0$ für $(t, u) \in [b, a] \times [0, \delta)$
- b) $\langle \nabla_u U, T \rangle(t, u) = 0$ für $(t, u) \in [b, a] \times [0, \delta)$

Dann gilt für die Längenfunktion $l: [0, \delta) \rightarrow \mathbb{R}$, $l(u) = \int_b^a \|T(t, u)\| dt$:

- (i) $l'(u) = \|T\|^{-1} \langle U, T \rangle|_{(b, u)}^{(a, u)}$
- (ii) $l''(u) = \|T\|^{-1} \langle U^\perp, \nabla_t U^\perp \rangle|_{(b, u)}^{(a, u)}$

wobei $X^\perp = X - \|T\|^{-2} \langle X, T \rangle T$ die zu T senkrechte Komponente eines Vektorfeldes X längs h bezeichnet.

Beweis.

$$\begin{aligned} l'(u) &= \int_b^a \|T\|^{-1} \langle \nabla_u T, T \rangle(t, u) dt \\ &= \int_b^a \|T\|^{-1} \langle \nabla_t U, T \rangle(t, u) dt \\ &= \int_b^a \frac{d}{dt} (\|T\|^{-1} \langle U, T \rangle)(t, u) dt \end{aligned}$$

woraus (i) folgt.

$$\begin{aligned} \frac{d}{du} (\|T\|^{-1} \langle U, T \rangle) &= \|T\|^{-1} (\langle \nabla_u U, T \rangle + \langle U, \nabla_u T \rangle) \\ &\quad - \|T\|^{-3} \langle U, T \rangle \langle \nabla_u T, T \rangle \\ &= \|T\|^{-1} (\langle \nabla_u U, T \rangle + \langle U^\perp, \nabla_t U^\perp \rangle) \end{aligned}$$

woraus (ii) folgt.

Lemma 6. Ist unter den Voraussetzungen von Lemma 5 noch $h(b, u) = p$ für alle $u \in [0, \delta)$ und $\langle \nabla_t U, T \rangle(b, 0) = 0$, so gilt für den Winkel $\gamma(u) = \angle(T_u, T_0)$ mit $T_u = T(b, u)$

$$(\cos \gamma)'(0) = 0$$

$$(\cos \gamma)''(0) = -(\|\nabla_t U\|^2 \|T\|^{-2})(b, 0)$$

Beweis. Es ist $\cos \gamma(u) = (\|T_u\| \|T_0\|)^{-1} \langle T_u, T_0 \rangle$ also

$$(\cos \gamma)' = (\|T\| \|T_0\|)^{-1} \langle \nabla_u T, T_0 \rangle - \|T\|^{-2} \langle \nabla_u T, T \rangle \langle T_0, T \rangle,$$

woraus die Behauptung folgt.

4. Berechnung von G und H

Für (M', p) seien nun die Voraussetzungen des Theorems erfüllt.

Lemma 7. Für jedes spitze (M', p) -Dreieck mit Schenkellängen $a > b \geq 0$, Öffnung c und Öffnungswinkel γ gilt

$$F(c) = F(a - b) + F'(a - b) f_a(b) (1 - \cos \gamma) \quad (2)$$

mit

$$f_a(b) = s(b) s(a) [r(b) s(a) - s(b) r(a)]^{-1}$$

Beweis. Wir nehmen zunächst $b > 0$ an. Wenn ein solches Dreieck existiert, gibt es eine normale (M', p) -Geodätische $g: [0, a] \rightarrow M$; sei $g'(0) = v$. \tilde{x} sei ein paralleles Einheitsvektorfeld längs g , senkrecht zu g' , $q: (-\delta, \delta) \rightarrow M'$ sei die Geodätische $q(u) = \exp u \tilde{x}(b)$. Ist δ klein genug, so gibt es für jedes $u \in (-\delta, \delta)$ eine (M', p) Geodätische $g_u: [0, b] \rightarrow M$ mit $g_u(b) = q(u)$ und eine Geodätische ohne konjugierte Punkte $h_u: [b, a] \rightarrow M'$ mit $h_u(a) = g(a)$, $h_u(b) = q(b)$, und die Abbildungen $(u, t) \rightarrow g_u(t)$ und $(u, t) \rightarrow h_u(t)$ sind C^2 differenzierbar. Es sei $I(t) = \frac{\partial}{\partial u} g_u(t)|_{u=0}$ und $K(t) = \frac{\partial}{\partial u} h_u(t)|_{u=0}$.

I und K sind Jacobifelder längs g mit den Randwerten $I(0) = 0$, $I(b) = \tilde{x}(b)$; $K(b) = \tilde{x}(b)$, $K(a) = 0$. Sie sind tangential an die p -Ebene $E' = \exp(\text{Span}(v, \tilde{x}(0)) \cap R)$ und daher von der Form $I = j \tilde{x}$, $K = k \tilde{x}$, und wegen der Anfangswerte $j(0) = k(a) = 0$, $j(b) = k(b) = 1$ gilt

$$j(t) = s(b)^{-1} s(t)$$

$$k(t) = (r(b) s(a) - r(a) s(b))^{-1} [s(a) r(t) - r(a) s(t)].$$

Für die Längenfunktionen $b(u) = \int_b^a \|g'_u(t)\| dt = b \|g'_u(0)\|$ und $c(u) = \int_b^a \|h'_u(t)\| dt$ gilt also nach Lemma 5:

$$\begin{aligned} b(0) &= b, & b'(0) &= 0, & b''(0) &= j(b) j(b) = j'(b), \\ c(0) &= a - b, & c'(0) &= 0, & c''(0) &= -k(b) k'(b) = -k'(b) \end{aligned}$$

und für den Winkel $\gamma(u) = \angle(g'_u(0), g'(0))$ nach Lemma 6

$$\begin{aligned}\cos \gamma(0) &= 1, & (\cos \gamma)'(0) &= 0, \\ (\cos \gamma)''(0) &= -j'(0)^2 = -s(b)^{-2}\end{aligned}$$

Wir wenden (1) auf die (M', p) -Dreiecke $(q(u), h_u, g(a))$ an und werten die Gl. (1) und ihre zweite Ableitung für $u=0$ aus. Man erhält bei $u=0$:

$$\begin{aligned}\text{(a)} \quad F(a-b) &= G(a, b) + H(a, b) \\ \text{(a'')} \quad F'(a-b) c''(0) &= \left[\frac{\partial G}{\partial b}(a, b) + \frac{\partial H}{\partial b}(a, b) \right] b''(0) \\ &\quad + H(a, b)(\cos \gamma)''(0)\end{aligned}$$

Aus (a) erhält man

$$\frac{\partial}{\partial b}(G+H)(a, b) = \frac{\partial}{\partial b} F(a-b) = -F'(a-b),$$

also aus (a'')

$$\begin{aligned}H(a, b) &= F'(a-b)(c''(0) + b''(0))/(\cos \gamma)''(0) \\ &= -F'(a-b)(j'(b) - k'(b))s(b)^2\end{aligned}$$

und schließlich

$$\text{(b)} \quad H(a, b) = -F'(a-b) f_a(b)$$

mit

$$\begin{aligned}f_a(b) &= (j'(b) - k'(b))s(b)^2 \\ &= s(b)s(a)[s'r - sr'](b)(r(b)s(a) - r(a)s(b))^{-1}.\end{aligned}$$

Es gilt aber

$$[s'r - sr']' = s''r - sr'' = 0,$$

also ist dieser Term konstant:

$$[s'r - sr'](b) = [s'r - sr'](0) = 1,$$

und f_a ist wie in der Behauptung angegeben. Setzen wir (a) und (b) in (1) ein, so ergibt sich die Behauptung für $b > 0$. Die Behauptung für $b=0$ folgt aus Stetigkeitsgründen.

5. Konstanz der Krümmung

Wir wenden die oben gewonnene Gl. (2) auf eine zweite Schar von (M', p) -Dreiecken an. Dazu betrachten wir zwei normale (M', p) -Geodätische $g: [0, a] \rightarrow M$, $g'(0) = v$ und $h: [0, \delta] \rightarrow M$, $h'(0) = w$, die einen beliebigen Winkel $\gamma = \angle(v, w) \in \left(0, \frac{\pi}{2}\right)$

einschließen mögen; sei $q := g(a)$. g und h liegen in einer p -Ebene $E' = \exp_p(\text{Span}(v, w) \cap R)$. Ist $\delta > 0$ genügend klein, so gibt es eine C^3 -Schar von Geodätischen ohne konjugierte Punkte $g_u: [0, a] \rightarrow E'$ mit $g_0 = g$, $g_u(0) = h(u)$, $g_u(a) = q$ für $0 \leq u < \delta$ und $g_u([0, a]) \subset M'$ für $0 < u < \delta$. Wir wollen die (M', p) -Dreiecke $(h(u), g_u, q)$ mit Schenkellängen a und u , Öffnung $c(u) = \int_0^a \|g'_u(t)\| dt$ und Öffnungswinkel γ betrachten.

Lemma 8. Für die Öffnung $c(u)$ der oben definierten Schar von (M', p) -Dreiecken gilt:

$$\begin{aligned} c(0) &= a, & c'(0) &= -\cos \gamma, & c''(0) &= q(a) \sin^2 \gamma, \\ c'''(0) &= (\kappa_0 + 3q(a)^2) \sin^2 \gamma \cos \gamma & \text{mit } q &= r/s, & \kappa_0 &= \kappa(0) \end{aligned}$$

Beweis. Wir setzen $k(t, u) = g_u(t)$, $U = \frac{\partial k}{\partial u}$, $T = \frac{\partial k}{\partial t}$. Sei $z(u) = h'(u) - \|T(0, u)\|^{-2} \langle h'(u), T(0, u) \rangle T(0, u)$ und X das Vektorfeld längs k mit $X(0, u) = \|z(u)\|^{-1} z(u)$ und $\nabla_t X = 0$. Nach Lemma 3 haben wir $c(u) = a \|T(u, 0)\|$, $c'(u) = -\|T\|^{-1} \langle U, T \rangle(0, u) = -\cos \gamma(u)$ mit $\gamma(u) = \angle(T(0, u), U(0, u))$, $c''(u) = -\|T\|^{-1} \langle U^\perp, \nabla_t U^\perp \rangle(0, u)$ mit $U^\perp = U - \|T\|^{-2} \langle U, T \rangle T = \langle U, X \rangle X$. Für festes $u \in (0, \delta)$ ist $U^\perp(t, u)$ Jacobifeld längs g_u mit Randwerten $U^\perp(a, u) = 0$, $U^\perp(0, u) = \sin \gamma(u) X(0, u)$. Die Funktion $l_u(t) = \langle U, X \rangle(u, t)$ ist also Lösung der Differentialgleichung

$$(I_1) \quad l_u''(t) + \|T(u, 0)\|^2 \kappa(u, t) l_u(t) = 0$$

mit $\kappa = \|T\|^{-2} \langle R(X, T) T, X \rangle$ zu den Randwerten $l_u(0) = \sin \gamma(u)$, $l_u(a) = 0$. Zur Berechnung von l betrachten wir die Geodätischen $\tilde{g}_\varphi(\tau) = \exp_q[(a - \tau)(T(0, a) \cos \varphi - X(0, a) \sin \varphi)]$. Es gilt $g_u(t) = \tilde{g}_{\varphi(u)}(\tau(t))$ mit $\varphi(u) = \angle(T(a, u), T(a, 0))$ und $\tau_u(t) = a - \int_t^a \|T(t', u)\| dt' = \|T(0, u)\| \cdot t + a(1 - \|T(0, u)\|)$. Sei \tilde{R} der Regularitätsbereich von \exp_q , $\tilde{E} = \text{Span}(T(0, a), X(0, a))$, $\tilde{E}' = \exp_q \tilde{E} \cap \tilde{R}$. $\tilde{\kappa}(\tau, \varphi)$ sei die Krümmung von \tilde{E}' an der Stelle $\tilde{g}_\varphi(\tau)$. Es gilt für $u \in [0, \delta]$, $t \in [0, a]$

$$\kappa(u, t) = \tilde{\kappa}(\varphi(u), \tau_u(t)),$$

denn $k((0, a) \times (0, \delta))$ ist Teilmenge von \tilde{E}' und totalgeodätisch in M (Lemma 3).

Durch Vergleich von l mit der Lösung λ_φ der Jacobigleichung

$$(I_2) \quad \lambda_\varphi''(\tau) + \tilde{\kappa}(\varphi, \tau) \lambda_\varphi(\tau) = 0$$

zu den Anfangswerten $\lambda_\varphi(a) = 0$, $\lambda_\varphi'(a) = -1$ erhalten wir

$$\begin{aligned} l_u(t) &= \lambda_{\varphi(u)}(\tau_u(t) (\lambda_{\varphi(u)}(a - a \|T(0, u)\|))^{-1} \sin \gamma(u) \\ &= \lambda_{\varphi(u)}(\tau_u(t)) (\lambda_{\varphi(u)}(a - c(u))^{-1} \sin \gamma(u). \end{aligned}$$

Damit berechnen wir c''' : Es war

$$\begin{aligned} c''(u) &= -\|T\|^{-1} \langle U^\perp, \nabla_t U^\perp \rangle(0, u) \\ &= -\|T(0, u)\|^{-1} l_u(0) l_u'(0) \\ &= -\mu_{\varphi(u)}(a - c(u)) \sin^2 \gamma(u) \end{aligned}$$

mit $\mu_\varphi := \lambda'_\varphi / \lambda_\varphi$. Weiterhin

$$c'''(0) = - \frac{\partial}{\partial \varphi} \Big|_{\varphi=0} \mu_\varphi(0) \sin^2 \gamma - \mu'_0(0) \cos \gamma \sin^2 \gamma - 2\mu_0(0) c''(0) \cos \gamma$$

denn $\sin^2 \gamma(u) = 1 - c'(u)^2$ und $c'(0) = -\cos \gamma$.

Nach § 2, Lemma 2 gibt es eine Umgebung U von $g((0, a])$ und eine lokale Isometrie $B: U \rightarrow M'$ so daß $B(g(t)) = g(t)$ und $B_* X(t, 0) = -X(t, 0)$ für alle $t \in (0, a]$. Wegen $B_* T_{g(t)} E' = T_{g(t)} E'$ gilt $B(E' \cap U) \subset E' \cap U$; also spiegelt $B|_{E' \cap U}$ die p -Ebene E' lokal an der Achse g . Insbesondere gibt es für alle $\tau_0 \in (0, a]$ ein $\delta(\tau_0) > 0$ so daß für alle $\tau \in [\tau_0, a]$ und alle φ mit $|\varphi| < \delta(\tau_0)$ gilt: $B(g_\varphi(\tau)) = g_{-\varphi}(\tau)$. Für solche φ und τ haben wir also $\tilde{\kappa}(\varphi, \tau) = \tilde{\kappa}(-\varphi, \tau)$, also auch $\lambda_\varphi(\tau) = \lambda_{-\varphi}(\tau)$ wegen der Eindeutigkeit des Anfangswertproblems (I₂). Es folgt $\mu_\varphi(\tau) = \mu_{-\varphi}(\tau)$, daher $\frac{\partial}{\partial \varphi} \Big|_{\varphi=0} \mu_\varphi(\tau) = 0$ für alle $\tau \in (0, a]$, und wegen Stetigkeit auch $\frac{\partial}{\partial \varphi} \Big|_{\varphi=0} \mu_\varphi(0) = 0$.

Wegen $\kappa(\tau, 0) = \kappa(\tau)$ in der Bezeichnung von § 3 können wir λ_0 durch die dort eingeführten Funktionen r und s ausdrücken: Wegen der Anfangswerte $\lambda_0(a) = 0$, $\lambda'_0(a) = -1$ erhält man $\lambda_0 = s(a)r - r(a)s$. (Beachte $s'r - r's = 1$!) Daraus ergibt sich $\mu_0(0) = -q(a)$ mit $q := r/s$ und $\mu'_0(0) = -q(a)^2 - \kappa_0$ mit $\kappa_0 = \kappa(0)$, denn μ_0 erfüllt die Riccatigleichung $\mu'_0 + \mu_0^2 + \kappa = 0$.

Wir erhalten also

$$c''(0) = q(a) \sin^2 \gamma$$

$$c'''(0) = (\kappa_0 + 3q(a)^2) \sin^2 \gamma \cos \gamma.$$

Damit ist das Lemma gezeigt.

Jetzt können wir das Theorem beweisen:

Da $c'(0) < 0$, sind die eingangs beschriebenen (M', p) -Dreiecke (h_u, g_u, q) für hinreichend kleines $\delta > 0$ und alle $u \in (0, \delta)$ spitz. Nach Lemma 7 gilt also

$$F(c(u)) = F(a - u) + F'(a - u) f_a(u) (1 - \cos \gamma) \quad (2a)$$

Man berechnet zunächst

$$f_a(0) = 0, \quad f'_a(0) = 1,$$

$$f''_a(0) = 2q(a), \quad f'''_a(0) = 2(\kappa_0 + 3q^2) \quad (*)$$

Wir leiten nun die Gl. (2a) dreimal ab und werten für $u = 0$ aus, unter Verwendung von Lemma 8 und (*).

Man erhält aus der zweiten Ableitung

$$(F''(a) - F'(a)q(a))[\cos^2 \gamma - 2 \cos \gamma + 1] = 0$$

und daraus, weil wir γ in einem gewissen Intervall frei wählen können,

$$F''(a) = F'(a)q(a) \quad (3)$$

für alle $a < d = \sup \{ |p, x| \mid x \in M' \} \leq \infty$.

Aus der dritten Ableitung von (2) erhalten wir

$$(F'''(a) - 3F''(a)q(a) + F'(a)(\kappa_0 + 3q(a)^2)[\cos^3 \gamma - 3\cos \gamma + 2]) = 0$$

und daher für alle $a < d$

$$F'''(a) - 3F''(a)q(a) + F'(a)(\kappa_0 + 3q(a)^2) = 0. \quad (4)$$

Setzt man nach (3) $F'' = F'r/s$ und $F''' = F'(r^2 - 1)/s^2$, so ergibt sich auf $(0, d)$ die Identität

$$(\kappa_0 + (r^2 - 1)/s^2)F' = 0$$

und daraus, weil F' isolierte Nullstellen hat,

$$r^2 + \kappa_0 s^2 = 1. \quad (5)$$

Daraus folgt, daß κ eine Konstante sein muß: Aus der Ableitung von (5) ergibt sich

$$rr' + \kappa_0 ss' = 0. \quad (5')$$

Daraus durch nochmaliges Ableiten mit (5):

$$\kappa = r'^2 + \kappa_0 s'^2,$$

also

$$\kappa' = -2\kappa(r'r + \kappa_0 s's) = 0$$

mit (5)'. Die Schnittkrümmung auf M' ist also konstant. Damit ist das Theorem bewiesen.

Wenn $\kappa = \kappa_0$ ist, so gilt $r = s'$.

Daher folgt aus (3)

$$F' = Cs$$

für eine beliebige reelle Konstante $C \neq 0$. Also ist $F = Cs$, S eine beliebige Stammfunktion von s . Aus (2) ergibt sich dann für jedes (M', p) -Dreieck von Typ (a, b, c, γ)

$$S(c) = S(a - b) + s(a - b)f_a(b)(1 - \cos \gamma)$$

mit $f_a(b) = s(a)s(b)/[s(a)r(b) - r(a)s(b)]$.

Weil im Fall konstanter Krümmung für s das Additionstheorem

$$s(a - b) = s(a)r(b) - r(a)s(b)$$

gilt, erhalten wir

$$S(c) = S(a - b) + s(a)s(b)(1 - \cos \gamma) \quad (6)$$

wobei s die Lösung der Differentialgleichung $s'' + \kappa_0 s = 0$ zu den Anfangswerten $s(0) = 0$, $s'(0) = 1$ und S eine beliebige Stammfunktion von s ist. Das ist der Cosinus-Satz für Räume konstanter Krümmung.

Literatur

1. Eschenburg, J.-H.: Is the binocular visual space constantly curved? Preprint
2. Gromoll, D., Klingenberg, W., Meyer, W.: Riemannsche Geometrie im Großen. Lecture Notes in Mathematics **55**. Berlin-Heidelberg-New York: Springer 1968
3. Luneburg, R.K.: The Metric of Binocular Visual Space. J. Opt. Soc. Amer. **40**, 627–642 (1950)

Eingegangen am 5. März 1978